

JACOBO SANDOVAL GUTIÉRREZ

ESTUDIOS	Licenciatura en Ingeniería en Robótica Industrial (IPN). Maestría en Tecnología Avanzada (Electrónica) (IPN). Doctorado en Tecnología Avanzada (Robótica) (IPN). Estancia de Investigación (Universidad de California en Santa Diego UCSD).
EXPERIENCIA DOCENTE	Profesor Investigador (Visitante) UAM-Azcapotzalco. Materias impartidas: Robótica, Introducción a la Automatización, Ingeniería de Control, Electrónica, Temas selectos, entre otras.
EXPERIENCIA LABORAL	Consultor, CONAPRED (Gobierno), México. D. F. Técnico en audio e iluminación, entretenimiento y corporativos, CIE, México, D. F. Técnico en electrónica, LEDVISION, México D.F.
LÍNEAS DE INVESTIGACIÓN	Robótica móvil. Automatización de procesos. Sistemas embebidos.
PROYECTOS DE INVESTIGACIÓN	Proyecto: “Robots de navegación autónoma”. (Apoyo PROMEP UAM PTC 325). Proyecto: “3rd Lunabotics Mining Competition” NASA Kennedy Space Center USA (Apoyo UAM, COMECyT, ICyT, Empresas privadas).
DISTINCIONES	Reconocimiento al Perfil Deseable en proceso. Sistema Nacional de Investigadores Candidato (2012-2014)
PRODUCCIÓN RELEVANTE	Diseño, fabricación y funcionamiento de un robot delta de bajo costo, Revista DYNA (2016), Volumen: 91, Páginas: 346-352. Expedición de la patente: Método de filtrado para minimizar los efectos del ruido impulsivo en lineas de potencia., mx 330844 b, mx/a/2012/004009. (2015) Faculty advisor del proyecto de un robot móvil explorador para excavación en la competencia 3rd Lunabotics Mining Competition NASA Kennedy Space. (2012). Expedición de la patente, “Dispositivos de transferencia de imagen entre acetato o acetatos a una placa fenólica de una cara y dos caras, IMPI (2011)